

Expert en Manutention Logistique

FICHE TECHNIQUE JX0



contact@experlift.com
www.experlift.com

TEL: +33 (0)1 64 43 26 08
FAX: +33 (0)1 64 43 88 03

Parc du Levant - ZA Innovespace
333 av Marguerite Perey - 77127 Lieusaint

CARACTERISTIQUES

Le préparateur de commandes JX0 a été conçu pour les allées étroites et pour l'environnement de vente au détail. Conçu avec un faible poids.

■ Commandes de direction réelles

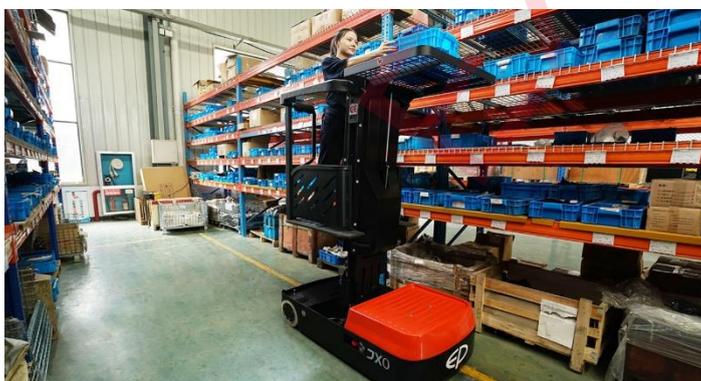
Le JX0 est doté d'un volant conventionnel permettant au conducteur d'avoir un parfait contrôle sur le préparateur de commandes. Facile à diriger autour des obstacles et dans les virages.

■ Zone de travail optimisée

Avec le préparateur de commandes JX0, la zone de travail de l'opérateur est optimisée. Doté d'une plateforme confortable. Augmentation de l'espace de stockage pour le papier, les boissons et les stylos.

■ Contrôle de conduite et de levage

Doté d'une plateforme élévatrice électrique à l'avant. Les fonctions de levage du matériel peuvent être utilisées d'une seule main. La commande d'entraînement est intuitive.



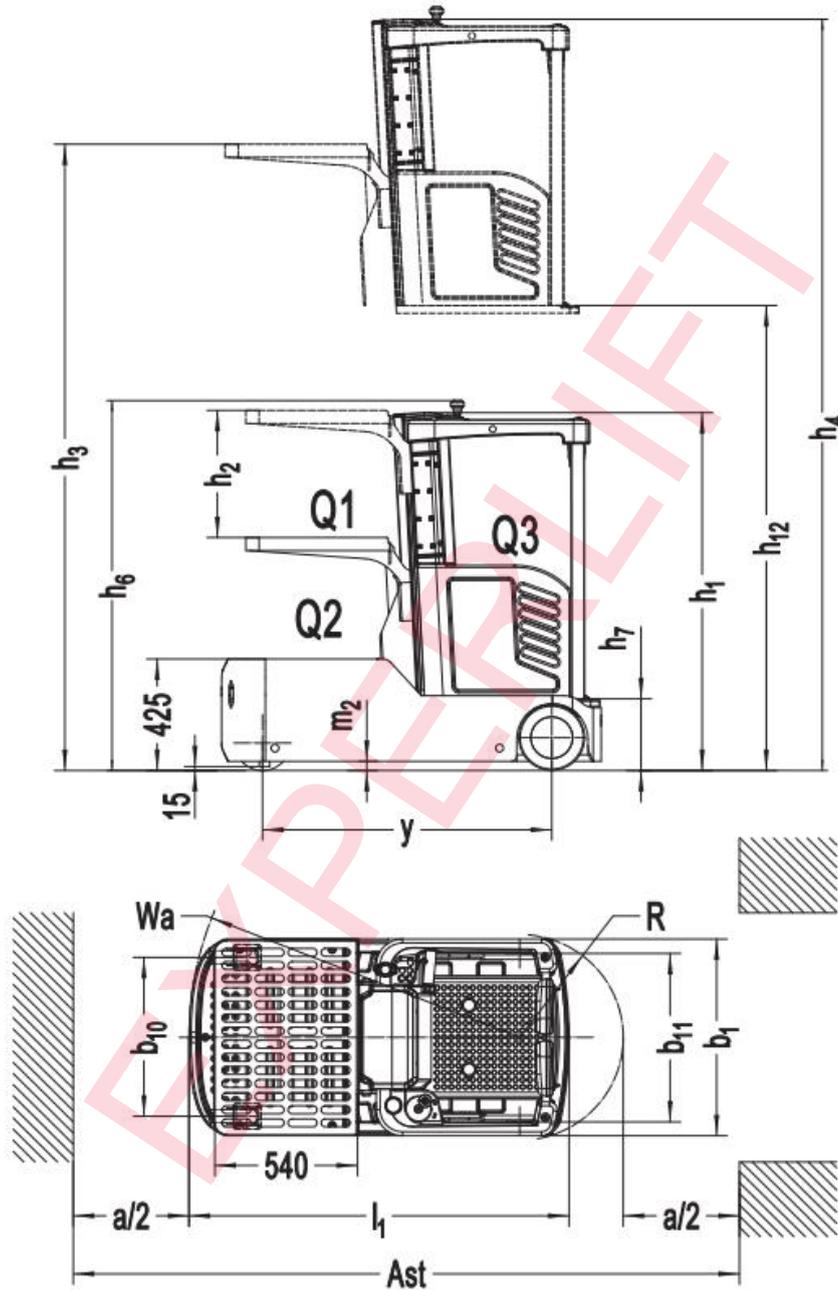
Caractéristiques				
1.1	Constructeur			EP
1.2	Modèle			JX0
1.3	Alimentation			Batterie
1.4	Position de l'opérateur			Assis
1.5	Capacité sur la plateforme avant	Q1	kg	90
	Capacité sur la plateforme arrière	Q2	kg	110
	Capacité sur la plateforme debout	Q3	kg	136
1.6	Empattement	y	Mm	1095
Poids				
2.1	Poids propre (batterie incluse)		kg	800
2.2	Poids sur l'axe avec charge avant/arrière		kg	590/410
2.3	Poids sur l'axe sans charge avant/arrière		kg	380/420
Châssis				
3.1	Type de roues			PU/PU
3.2	Dimensions roues avant		mm	Φ 210x70
3.3	Dimensions roues arrière		mm	Φ 250x100
3.5	Nombre de roues avant et arrière (x=traction)		mm	1x + 2
3.6	Largeur de la voie, avant, côté conduite	b10	mm	545
3.7	Largeur de la voie, arrière, côté chargement	b11	mm	640
Dimensions				
4.1	Hauteur mât abaissé	h1	mm	1365
4.8	Hauteur du siège / Hauteur debout	h7	mm	285
4.14	Hauteur du siège surélevé	h12	mm	3000
	Hauteur de levage	h32	mm	3485
4.19	Longueur totale	l1	mm	1440
4.21	Largeur totale	b1	mm	750
4.32	Garde au sol au milieu de l'empattement	m2	mm	35
4.33	Dimensions des fourches	L2	mm	/
4.34	Hauteur initiale de la plateforme de chargement avant	h2	mm	485
4.35	Hauteur de la poignée de contrôle	h5	mm	/
4.36	Dimensions des fourches	L4	mm	/
4.38	Largeur du canal	Ast	mm	/
4.39	Rayon de braquage	wa	mm	1260

Performances				
5.1	Vitesse de déplacement avec charge/sans charge		km/h	6/6.5
5.2	Vitesse d'élévation avec charge/sans charge		m/s	0.22/0.27
5.3	Vitesse de descente avec charge/sans charge		m/s	0.31/0.25
5.8	Pente maxi franchissable avec charge/sans charge		%	5/8
5.10	Frein de service			Electromagnétique
Moteurs électriques				
6.1	Moteur de traction puissance S2 60 min		kW	0.65
6.2	Moteur d'élévation puissance S3 15%		kW	2.2
6.3	Taille maxi autorisée de la batterie		mm	460x260x330
6.4	Tension/Capacité nominale K5		V/Ah	24/120
6.5	Poids de la batterie		kg	71
Autres données				
8.1	Type de variateur			DC
10.5	Type de direction			Mécanique
10.7	Niveau de pression acoustique à l'oreille du conducteur		dBA	60

*Les paramètres du tableau sont pour le modèle standard. Pour plus d'informations, contactez-nous.

*Les paramètres peuvent être modifiés sans préavis.

Expert en Manutention Logistique



No.	Options	JX0
2.1	Type de roue de charge	• Simple
2.2	Matériau de la roue de chargement	• Rubber
2.3	Matériau de la roue motrice	• PU
2.7	Capacité de la batterie	• 120Ah ○ 120Ah Li-ion
2.8	Chargeur	• 24V-15A Interne (seulement pour 120Ah Lead-acid battery) ○ 24V-30A Interne (seulement pour 120Ah Li-ion battery)
2.9	Indicateur de la batterie	• Avec compteur horaire
2.14	Chaîne électrostatique	• Non
3.3	Roues pivotantes	○ Oui et non personnalisé
3.9	Blue spot	• Blue spot à l'avant
3.12	Avertisseur sonore	○ Avertisseur sonore de chute ○ Avertisseur de fonctionnement ○ Avertisseur de marche arrière
3.18	Roue de guidage	• Non ○ Oui et non personnalisé
3.20	Interrupteur de sécurité	• Non ○ Oui et non personnalisé
4.7	Protecteur de plafond	• Non
Note: • Standard ○ Options - Non conforme		

EXPERLIFT